

Funcție :

$$F(x, a) := a \cdot x + \frac{2(1-a) \cdot x^2}{1+x^2}$$

Algoritm :

$$\text{Mira}(N, a, b, X0, Y0) := \left(\begin{array}{l} \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \end{pmatrix} \leftarrow \begin{pmatrix} X0 \\ Y0 \end{pmatrix} \\ \text{for } n \in 0..N-1 \\ \quad \left| \begin{array}{l} x_{n+1} \leftarrow b \cdot y_n + F(x_n, a) \\ y_{n+1} \leftarrow -x_n + F(x_{n+1}, a) \end{array} \right. \\ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \end{array} \right.$$

Explicații :

- "a" și "b" sunt parametrii ce decid modul de comportament sistemului dinamic
- x,y sunt vectori obținuți prin iterare și sunt în funcție de funcția F, iar x0, y0 sunt valorile inițiale ale sistemului ce vor fi iterate de N ori